音響式炭面計によるユニット方式チューブミルの給炭自動制御法

中富葆造*•岩水哲夫**

AUTOMATIC CONTROL METHOD FOR UNIT SYSTEM TUBE MILL COAL FEEDING BY THE USE OF AN ELECTROACOUSTIC MILL LEVEL METER

Hozo NAKATOMI, Tetsuo IWAMIZU

Outline:

Since the thermal Power Plants in the Kyushu Districts are obliged to use low quality coal for fuel, they have no alternative but to utilize combustion of pulverized coal.

The Unit System Tube Mill is a low costing Pulverizer, but this system has its difficulties with automatic coal feeding. The reason being that as the feed control is carried out by interlinking the draft of the exhauster which blows the pulverized coal into the furnace with the feed rate of the coal feeder, after operation over a long period, excessive quantities of coal accumulates within the mill causing Mill-over or shortage of pulverized coal comes about decreasing the load of the Power Plant. With such difficulties constantly happening, perfect automatic combustion cannot be obtained.

These defects can be corrected by disconnecting the interlink between the coal feeder and the exhauster, and controlling the feed rate of the coal feeder so that a fixed quantity of coal is constantly retained within the Tube Mill.

Since a detector is necessary to determine the quantity of coal retained in the Tube Mill, the Author has invented and developed an Electro-acoustic Mill Level Meter which is quick responding and enables the operator to accurately detect the quantity of coal retained within the Mill.

Recently the Unit System Tube Mill coal feeding system of the No. 2 Minato Power Plant of the Kyushu Power Company was completely switched to automatic operation by the use of this invention. Following this, the same automatic coal feeding system was installed at the Ainoura Power Plant which brought about excellent operating results.

This thesis reports on the outline of this Invention.

Received May 31, 1962.

はしがき

産炭地九州地区の火力発電所に於ては低品位炭を燃料とする使命を持つているため、微粉炭燃焼を行なわざるを得ない. 微粉炭製造装置とくに低廉な装置はユニット方式のチューブミルであるが、給炭系統の自動制御に問題があつた. 即ち炉内に微粉炭を吹き込む排炭機のドラフトと給炭機の速度とが連動されることによつて給炭制御をやつているため、運転中ミル内の保有石炭が多過ぎてミルオーバーしたり、微粉炭が不足

して発電所の出力が減少したりすることが絶えず起つて、完全自動燃焼は不可能とされていた。この欠点を除くには、給炭機と排炭機との連動を解き、チューブミル内の保有石炭量を一定適量に保持するよう給炭機を制御すればよい。そのためにはチューブミル内の保有石炭量の検出が必要であるから、筆者は音響式炭面計を発明開発し、応答迅速で正確に保有石炭量を検出することに成功し、これを用い既報¹⁾²⁾³⁾のように、九州電力株式会社港第2発電所のユニット方式チューブミルの給炭系統を含め完全自動燃焼化を行つた。更に最近、相浦発電所のユニット方式チューブミル6号缶Cミルについても、給炭系統を含めた完全自動燃焼に

^{*}鹿児島大学工学部電気教室

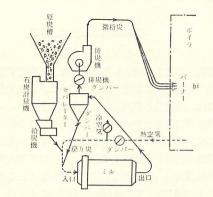
^{**}九州電力株式会社総合研究所

成功した。特に相浦発電所は建設当初から差圧式炭面 計、即ちミル出口に2本のパイプを挿入して、その差 圧でミル内の石炭保有量を検出する装置を使用して, 給炭系統の自動制御が度々試みられたが成功しなかつ たのである、その理由は最近、新小倉発電所に於て実 施した差圧式炭面計と音響式炭面計との比較試験によ つて明かとなつた。即ち両者とも夫々特長を持ち、差 圧式炭面計はミル内への給炭が容量限度まで増加し, 排炭と平衡し安定している場合、換言すればミルレベ ルが最高限度付近に達し,一定に保持されている状態 であれば、大気圧を規準としてミルレベルを指示出来 る特長を持つている。 然し給炭量も排炭量も変動して いる場合のように、ミルドラム内の気圧変動がある場 合は、 差圧式炭面計はミルレベルを全然指示すること が出来ない, これに対して, 音響式炭面計はミルドラ ムが空炭から満炭まで, 更にドラフトの変動があつて も、ミル内石炭保有量(正確にいえばミルレベル)を 忠実に指示することを確めることが出来た. この実験 結果については別途詳細に報告する積りである.

本報告書では相浦発電所のチューブミルの保有石炭量の検出器として音響式炭面計を利用し、自動制御を実施し、周波数応答法によつてプロセス解析を行ない、併せてミルの容量試験を実施した結果を纏めたものである。

1. 供試チューブミルの性能と特性

今度の研究実験のため採用した供試ミルは、相浦発電所6号缶Cミルである。第1図は石炭が給炭機によ



第1図 チューブミルの給炭・粉砕・粗粉分離 および排炭装置図

つてボイラの炉内に吹き込まれるまでの系統図である.

又, ミルの主なる仕様を示せば次の通りである.

, ,	,	. W . O IT	11/4 5 711	- 10	いくらから
公称	容量		15T/H		
ミル	ドラム寸	法	内直径		2640 mm
			長さ		3996 mm
			内容積		21.88 m ³
ドラ	ム速度		回転数		18 r.p.m
			円周速度	E	2.19 m/sec
ミル	ボール量	(指定	量)		$22{\times}10^3kg$

製作者 三菱長崎浩船所

貯炭槽の石炭は石炭計量機を通り、給炭機でミルドラムに送り込まれ、同時に 200℃ 前後の熱風で乾燥させられながら粉砕される。この熱風はミル出口温度を規定温度以上に上昇しないように冷空気を混入するとともに、ミル入口のドラフトが −10mm Aqになるようダンパーでドラフト制御されている。

ボイラの炉内へ送り込まれる微粉炭量は、排炭入口 ダンパー開度がボイラ自動制御系のボイラマスターに よつて制御されている。この所要量に応ずる微粉炭量 を製造するためのミルドラム内の粗粉炭量を、筆者は ミルレベルと定義している。ミルレベル制御のために は、給炭機速度を大幅に変えねばならないから、当所 では給炭機を駆動する電動機として直流分巻電動機が 用いられている。

相浦発電所6号缶の微粉炭製造装置は、微粉炭を製 造しながらボイラに送り込む, 所謂ユニット方式チュ ーブミルで1缶に3ミルドラム設備され、全負荷の時 でも2ドラム使用し、1ドラムは予備である. ユニッ ト方式ではミルレベルは排炭機のダンパー開度に左右 され、そのダンパー開度はボイラ負荷に左右されるか ら,調整発電所に於ては激しい負荷変動のためミルレ ベル制御は難問題とされ、その上に炭質が悪く、特に 湿分の多い石炭が来れば, 粉砕能力が急激に低下する から制御し難いことは当然である。 従前はミルオーバ ーが多く, ボイラ自動燃焼制御装置の一環としてミル レベル制御を取入れることが度々試みられたが,成功 しなかつた原因の一つでもある. その後, 筆者の開発 した音響式炭面計が当所全缶に設備され, 運転員の操 作の熟練と相待つてミルオーバーは少くなつた. 然し 現在でも時々ミルオーバーが起る原因は、湿分8%以 上の湿炭が供給されることがしばしばあることと, セ パレーターの戻り炭が余りに多いこと等である. セパ レーターの 戻り 炭量は 20 T/H 以上であり, 200 メッ シュ以下の細い粒度のものが多く含まれ,無駄な微粉 炭循環が繰り返えされている(港第2発電所では普通

石炭が乾燥していることと戻り炭が非常に少いため給炭系統の全自動化が容易であつた). 今度, 当所6号缶 C ミルを完全自動化するにあたり, 港第2発電所の場合と同様に既設の設備を改造することは極力避け, 調節計も市販の入手容易なものを使用し, 制御回路に工夫をこらして完成したものである.

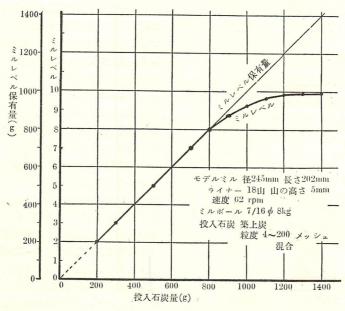
2. 音響式炭面計とミルレベル

筆者はミルレベルの定義を前述のように与えたが, これから論旨を進める上にミルレベルについて更に解 説を加えておこう。

先ずミルを完全に空の状態とし、或時刻から給炭すれば、粗粉炭はボール間の空隙に這入り込んで、直ちに粉砕動作が起るため、1部分は微粉炭となつて約40~50秒程度経過すれば、ボイラ炉内への吹込口(バーナー)まで達する。大部分の粗粉炭はボールとともに運動しながら粉砕され、次第に所要の粒度の微粉炭となる。かようにボールとともに運動しながら粉砕されつつある石炭量を筆者はミルレベルと称している。従つて、空ミルの状態から1定給炭量の連続給炭すれば、ミルレベルは次第に飽和し、更に給炭量を増せばミルドラム内の石炭保有量は増しても、ミルレベルは殆んど増加しないまま、ミルドラム内の保有石炭量は横溢し遂にミル出口からミルオーバーが起る。ミルドラム内で微粉製造にあずかる石炭は、ミルボールの間

に混在して粉砕動作を受ける粗粉炭量,即ちミルレベルである。ドラム内の全石炭保有量からミルレベルを差引いた石炭は、微粉炭の製造には預らない石炭で2種類ある。その1つは、ミルレベルの飽和状態以上の過剰給炭量と、今1つはセパレーターからの戻り炭でミルレベルとならない循環微粉炭である。ミルドラム内の全保有石炭量から、この循環微粉炭を差引いたものをミルレベル保有量と名付けることとする。

音響式炭面計はチューブミル内のミルボールの運動 によつて発する騒音をマイクロフォンで収音し,音響 電流へ変換し, 更に 1200c/s 以下の低周波数分を除去 し, 可動コイル形ミリ電流計で指示する装置である. そこで完全な空ミル状態の音響電流が最大値をとり, 石炭がミルに投入されると粉砕されてボール間に侵入 し、クッション作用を与えるから、ボールの運動によ つて起る騒音は減少し,従つて音響電流も減少する. ミルボール間に侵入する石炭量、即ち前述のミルレベ ルと炭面計電流とは直線関係であるため、この音響式 炭面計電流はミルレベルを忠実に指示する5). 音響式 炭面計は増幅器を内蔵し、増幅度を調整して計器の振 れを増減することが出来る. そこで空ミルの時の炭面 計電流が最大であるから, 炭面計の指示計の最大振れ の目盛(普通の計器の最大振れの目盛を0とし,0の 目盛を10と刻んだもの) に一致させる. そして音響 式炭面計でミルレベルを表示するには,空ミルの最大



第2図 モデルミル実験により求めたミルレベルとミルレベル保有量の関係

振れをミルレベル M=0 とし、飽和状態となつた時の音響式炭面計の振れをミルレベル M=10 とする。 その中間のミルレベル は 0 と 10 間を等分目盛をして表示し、この目盛の読みをミルレベルと定義することとする。

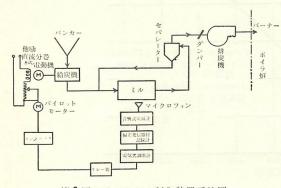
ミルレベルとミルレベル保有量との関係を定量的に 求めることは実際のチューブミルでは困難であるから、小形モデルミルによつて、実験的に求めたものが 第2図である。実際のチューブミルではセパレーター の戻り炭があつて、セパレーターの特性に不連続性 (粗粉分離能力がドラフトによつて急に変動するもの もある)がなければ、戻り炭量はミルレベルに大体比 例すると見ることが出来るから、ミルレベルは第2図 に比較して、M=10付近で急に飽和する傾向となる。

若し石炭の湿分が増せば乾燥炭に比較して同じミルレベルに対するミルレベル保有量は少くなる. 要するに

ミルレベル=(石炭量)+(湿分) …………(1) と考えてよい. 石炭の湿分が多くなればミルの粉砕能力が減退するから,微粉炭製造量を減少させないためにはミルレベル保有量を減少せねばならぬ. 音響式炭面計でミルレベルを検出すれば(1)式が満足されるから,石炭の湿分の変動をも含めて給炭制御が出来る特長がある. ただ湿分が8%以上となれば,ミル入口や石炭輸送管に湿炭が詰つたり,スチックしたりして石炭の流れが断続する. この状態となれば,もはや給炭自動制御とは別問題である.

3. ミルレベル制御の系統

ミルレベル制御装置の系統図を示せば第3図である. 給炭機はテーブル回転形で,容量3KWの他励直流分巻電動機で駆動され,パイロットモーターで界磁



第3図 ミルレベル制御装置系統図

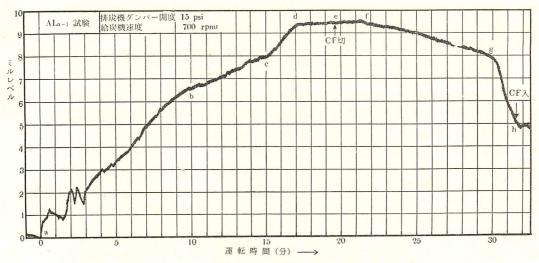
抵抗器を増減させて回転速度を制御している. その上 ワードレオナード法を採用しているから、3系列のミ ルドラムを同時に電機子電圧を変え,回転数を変化す ることが出来る. この電機子電圧をボイラマスターの 指令で調整されているから, ボイラマスターから切り 離して電機子電圧は3系列ともに常に一定に保ち、パ イロットモーターによる界磁抵抗だけで各系列を単独 で速度制御出来る状態とし, ミルレベル調節計の与え る指令で各ミル単独に速度制御出来るようにした. 音 響式炭面計は0社に依頼して製作したもので、ミルレ ベルを検出し, 偏差発信器付記録計, 電気式調節計, リレー箱,インタラプタを経て給炭機のパイロットモ ーターを動作させ、給炭量を増減させるものである. リレー箱とインタラプタを設けたのは,既設のパイロ ットモーターをそのまま使用したための手段で, 断続 制御的要素が加つたため微分動作に悪影響を及ぼすこ とを心配したが杞憂であつた.

記録計はO社製の電子管式自動平衡計器で,設定値 と偏差発信器が内蔵されている. 調節計もO社製で比 例,積分,微分の各動作を含み,入出力間の信号伝送 が,すべて電気的に行われる純電気式の調節計であ る.

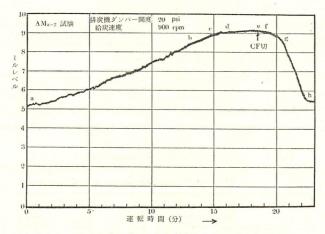
4. 排炭機ドラフトのミルレベルの制御性に及ぼす影響

チューブミル内で製造される微粉炭量はミルレベルの関数となることは明かであるが、その関数形を解析することは困難である。これが解明を試みるためモデルミルによつて種々の実験を行ない、ミルドラム内の粉砕過程を明かにすることは出来たが81457、実際のチューブミルではセパレーターがあり、ドラフトをかけて循環させるためミルの動特性を知るには、セパレーターの戻り炭量を正確に連続測定出来ない限り、完全に完明することは困難である。

一般にミルレベルは排炭機のドラフトに影響され、ミルレベル設定値の如何によつてミルレベル変動量が変る。この関係を明かにするため、これから述べるような実験を行なつた。6号缶Cミルは排炭機のドラフトをダンパー開度によつて調整するようになつている(その開度の変化範囲は3~27psiで、psiの大きい程ミルドラフトが強く、ボイラ炉内へ吹き込まれる微粉炭量が多いことを示すものである)。排炭機のドラフトとミルレベルとの関係を知るため、先ずミルを完全に空の状態とし、一定量で連続給炭してミルレベルの



第4図 排炭機ダンパー開度 15psi, 給炭機 700r.p.m. における時間・ミルレベル曲線



第5図 排炭機ダンパー開度 20psi, 給炭機 900r.p.m. における時間・ミルレベル曲線

変化を実測したものが第4図と第5図である。前者は 排炭機ダンパー開度を15psiとし給炭機速度を700 r.p.m に保持した場合で、後者はダンパー開度を20psi とし給炭機速度を900r.p.m. に保持した場合である。 ミルレベルの飽和点を知るため排炭機のドラフトを強 くした時は、給炭量をこれに応じて増加して実測した ものである。これ等のグラフは再現性があるから、こ のミルレベルの変動のグラフによつてチューブミルの 動特性を判断することが出来る。

4-1. 排炭機ダンパー開度 15psi, 給炭機 700r.p.m の場合

第4図a点で給炭開始し、dで飽和ミルレベルに達

したのでe点で給炭機を停止したままにしてhに達したものである.

a 点から 7 秒間 は 粉砕 が 行われずミルレベルとなり、その後は石炭がミルボール間 に 行き亘つて侵入し、微粉炭が製造され、35 秒目頃から生成微粉炭がミルドラムから排出され始め、殆んど全部バーナーへ送り込まれるからミルレベルはちよつと下降する。 1 分 30 秒目頃からミルレベルは再び上昇し、その後はハンチングしながら上昇するためセパレーターからの戻り炭がミルレベルになるものと判断される。このハンチングは戻り炭がフィードバックされ始め戻り炭管のダンパーの おどりに よるものと 考えられる。 その後は M=6.3 の b 点まで殆んど直線的にミルレベルが 増加

する. これは微粉炭の製造量も戻り炭量も直線的に増加しつつあると考えてよい. b-c-d 部分は折れ直線となり、c-d 部分は a-b 部分とは同じ傾斜で、b-c 部分の傾斜がゆるやかとなつている. この原因は、風量によるセパレーターの抵抗変化が起り、b-c 間 (M=6.4~8.0) は特に炉内に吹き込まれる微粉炭が多くなり、それだけ戻り炭が少くなるためと解される. 排炭機ダンパーを 20 psi とすれば、b-c 部分は殆んど現われない. 即ち排炭機のドラフトの弱い時はセパレーターの粗粉分離作用に不連続が起るためと判断される.

M=9.3 の d 点でミルレベルは飽和する。 更に給炭を続くればミルオーバーするから e 点で給炭を停止した。 e 点から原炭の供給がないから戻り炭だけで見掛けの給炭量となるから,ミルレベルは直ちに低下するように思われるが,実際は e-f 間却つて上昇する。 その原因は原炭の流入しつつある時は戻り炭がミルボール間に侵入する量を阻害していたものが,給炭機停止で戻り炭のミルレベルとなる量が多くなるとともに,戻り炭の粒度も循環回数に比して細くなるから,ミルレベルは見掛け上増加する。 f 点からは排炭機によって微粉炭の排出はそのまま続けられ,それだけ戻り炭が減少し, g 点 (M=8) からは ミルレベルが指数関数的変化により急激に減少する。 g 点と e 点がともに M=8 であることはセパレーターの変位点と考えられ

るようである. 排炭機開度 20 psi の時は殆んどこの現象は認められない.

4-2. 排炭機ダンパー開度 20psi, 給炭機 900r.p.m の場合

第 5 図 a は M=5 から始り,飽和点 d (M=9) まで 殆んど一直線で開度 15 psi の場合と比較すれば,b-c 部分は殆んど消え飽和点も M=9.3 から M=9.0 に低下している.又給炭機を停止すれば,ミルレベル保有量が少いからミルレベルは早く低下してしまう.

4-3. 排炭機のダンパー開度のミルレベル変動量 に及ぼす影響

以上第4図および第5図は時間・ミルレベル曲線であるから、その傾斜はミルレベル変動量を示す。各部に於て、この変動量の異なるのは前述の通り戻り炭量の変動に起因している。これ等のグラフで部分的に略々直線と考えられるから折線近似が出来る。即ち各部分が固有の時定数を持つ積分性であることを示している。

第4図につき各部のミルレベル変動量を求めると第 1表である。又、第5図について求めたものが第2表 である。両者を比較すれば、排炭機ダンパー開度の 15 psi と 20 psi とではミルレベル変動量が明かに異

番号	項	I	範	囲	a-b	b-c	c — d	f — g	g — h
1	ミルレ	ベ ル 変 動	量	(M)	6.3	1.7	1.4	1.5	3
2	所 要	時	間	(min)	9.5	6	2.0	8.5	2
3	1ミルレベル	変化するに要する	時間((min/M)	1.53	3.53	1.43	8.95	0.66
4	反 応 x	恵 度 (M/m	in)(:	3 の逆数)	0.66	0.28	0.7	0.175	1.5

第1表 排炭機開度 15 psi の場合のミルレベル変動量

第2表 排炭機開度 20 psi の場合のミルレベル変動量

番号	項 目 囲	a-b	b-c	c-d	f — g	g-h
1	ミルレベル変動量 (M) 所要時間(min) 1ミルレベル変化するに要する時間(min/M) 反応速度(M/min)(3の逆数)	2.6	0.3	0.2	0.3	3
2		8.7	1.2	1.0	0.5	2.5
3		3.34	4.0	5.0	1.6	0.83
4		0.3	0.25	0.2	0.6	1.2

なることを知ることが出来る.

その主なる点を要約すれば次の通りである.

(イ) 排炭機ダンパー開度を大きくし、ミルドラフトを強くすれば飽和ミルレベルは低くなる。その理由はミルドラフトが強いために粒度の粗いものまで排出され、ミルレベルとなる量が少いからである。

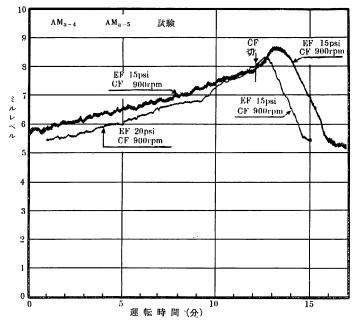
(ロ) 排炭機ダンパー開度 $20 \, \mathrm{psi}$ のときは $15 \, \mathrm{psi}$ で みられた M=8 のときの変位点が殆んど現われず,飽 和点まで一直線に近い.即ち $20 \, \mathrm{psi}$ ではセパレーターが,ミルレベルが如何に変つても,その抵抗の変動がないことで,純粋な積分プロセスとして取扱われるから制御上は好しいことである.

例えば $15 \, \mathrm{psi}$ の場合 $M=6\sim9.3$ の間,ミルレベルの種々の目標値を変えて制御しようとするならば M=8 で変位点があるため b-c と c-d との時定数が異なる.そこで c-d 間で調節計をセットしたら b-c 間では制御が悪くなる.

(ハ) 飽和ミルレベル点から給炭停止してミルレベルを下げる場合, 20 psi のときは飽和点と変位点の値

が非常に接近して、何れも M=9.0 とみなしてよい、 これは制御上好しいことである。

(ニ) ダンバー開度を 15 psi と 20 psi とした場合,飽和に達しないミルレベル(例えば M=8.0 付近)で給炭機を停止した時の時間・ミルレベル曲線を実測して比較したものが第 6 図である.給炭停止してもミルレベルは一旦上昇した後低下する.その原因は戻り炭



第6図 排炭機ダンパー開度を15psi及び20psiとし飽和点以下で ・給炭僥止した時のミルレベルの変化を比較したもの

がミルボール間に侵入し易くなり(原炭の流入している時は原炭の流れの上に戻り炭が乗るようなミル入口機構であるため、戻り炭のボール間に侵入することが妨げられる)、ミルレベルが上昇する。 ミルレベルの上昇する量は 20 psi の方が少い. それは 20 psi の方が排炭速度が早いからである. この現象は飽和点付近では給炭を停止したがためのミルオーバーとなる. 第6 図から類推すれば、循環戻り炭の量は排炭機のダンパー開度によつて著しく、その量が変るものでなくほぼ定量と考えられる.

以上(イ),(ロ),(ハ),(ニ)を綜合すれば,ミルレベル制御は 15 psi より 20 psi の方が制御性が良いことは明白であり、排炭機は成可く全負荷運転とすべきで、15 psi 以下の軽負荷運転はミルレベル制御上極力避けるべきである.

尚, ここでミルレベルの制御性について注意を喚起

して置きたいことは, 給炭量を増加させる場合と減少 する場合とは 反応速度 が 著しく 異つていることであ る. 例えば排炭機ダンパー開度 15 psi の第 4 図に於 て M=8.0~9.3 の変化を与える場合, 給炭量増加の時 は c-d=2分, 給炭減少の時は f-g=8.5 分で, 給炭 減少の時 は 増加の時に 比較して 反応速度は数倍とな る. このことはミルレベルが目標値よりも低いときは 給炭量を増加すれば早く目標値に達するが、一度オー バーチャージすれば給炭量を減じても、 ミルレベルが 目標値まで達するに数倍の時間を要することを示して いる. 然しM=8以下であれば全く逆となる. 然しこ のことは給炭を停止するというような極端な変動を与 える場合であるから, 実際の制御では, かような急変 を行うことはないため問題はない。ただミルレベルを 増加する場合と減少する場合のミルレベルの反応速度 は、排炭機のダンパー開度を 15 psi から 20 psi にす

れば接近する.

要するにミルレベル制御にはミルドラフトの強さが 非常に大きな因子となつていることが明かとなつた.

5. 限界感度法による自動制御系の調整

自動制御系に使用した調節計の性能および仕様を示 せば

製作者

O社 全電気式

制御方式

連続式,比例,積分,微分3項動作

比例带

0~500%

微分時間

0~8分

リセット率 0.01~100 rep/min

消費電力

AC 100V 50W

操作回路の改造としては, 演算回路の饋還ブリッヂ のためにセルメーターと称する摺動抵抗器を給炭機の パイロットモーターに取付けただけである.

給炭機の 速度制御装置は 既設のものを使用するか ら、その定格は間歇定格で設計されている。 それをこ のミルレベル自動制御装置に取入れて連続使用となる から,使用頻度は著しく増加し,機構上の弱点や不備 の点が多く,いつも故障の原因となつている。そこで 自動化するに当つて, これらの機構的不備を充分補強 することが必要である.

先ず限界感度法で3項動作を大体セットしておき, セットした付近で少しづつ各動作の値を変えて試用し た結果, 最終的には次の値を得た.

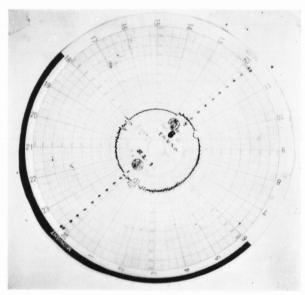
比例带 15%

リセット率

微分時間 0.1 min

上記のセットでミルレベル自動制御し、24時間運転 した結果のミルレベルのチャートを示せば第7図であ る. 時々目標値をかえて ボイラ負荷 に 対応させてい

0.3 rep/min



第7図 比例帯 15%, リセット率 0.3r.p.m./分, 徽分時間 0.1 分でセットし24 時間 自動運転結果. (時々目標値を変えてボイラー負荷に対応させたもの)

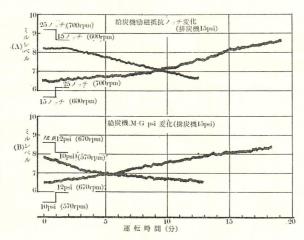
る. 大きくハンチングしているのは石炭湿分の著しい 変動の影響と考えられる.

6. 過渡応答法によるプロセス解析

6-1. 給炭量のミルレベルに及ぼす影響

給炭機の速度変化には界磁抵抗器で主界磁磁束を変 える方法と, 電動発電機の磁束をかえて給炭機電機子 電圧をかえるワードレオナード法と2方法が併用され る. 前者はパイロットモーター,後者は空気圧操作機 構で遠隔操作の出来るようになつているから, 前者に 対し10ノッチ, 後者に対し2psiの変化量を与える と, 各々約 100 r.p.m の速度変化が起り, 第8 図 (A), (B) に示す2通りの過渡応答試験が得られた。何れも むだ時間を含む積分動作である.

(A), (B) を比較すれば 給炭機回転数をかえた手段 は違つていても, 応答特性は殆んど同時で、上昇、下



- (A) 給炭機の励磁抵抗で r.p.m. を変化した時のミルレベル過渡応答
- (B) 給炭機の電機子電圧で r.p.m. を変化した時のミルレベル過渡応答 第8回 ミルレベル過渡応答曲線

降の平均値をとれば次の値が求まつた.

(イ) むだ時間 1分間

(ロ) 100 r.p.m. ステップ変化で1 M 変化させるに要する時間 6分

但し排炭機ダンパー開度は 15 psi である.

故に給炭機1r.p.m. で1M かえるには 600 分を要し、これが時定数である。

故に伝達関数は

$$G_1 = \frac{e^{-s}}{600s}$$
 $[M/\text{r.p.m}]$ (2)

次に第8図 (A) ではノッチnの変化量に対する給 炭機回転数 r.p.m. の変化量は

$$K_1 = \frac{(700-600) [\text{r.p.m}]}{(25-15) [n]} = 10 [\text{r.p.m/n}] \cdots (3)$$

(2), (3) 式から給炭機ノッチ変化に対するミルレベル伝達関数は

$$G_M = K_1 G_1 = \frac{10e^{-s}}{600s} = \frac{e^{-s}}{10s} \cdots (4)$$

実際(4)式には1次遅れを含んだ操作部の遅れがあるが2秒位であるから,無視して(4)式のみで表わすこととする.

6-2. 排炭機外乱のミルレベルに及ぼす影響

排炭機ダンパーに 6-1 節と同様ステップ変化を与えたが、他の外乱のためよく出なかつたので省略する.

7. 周波数応答法によるプロセス解析

プロセス解析のため周波数応答試験を実施し, さき

に限界感度法でセットした値が適当かどうかを検討した.

周波数応答法とはプロセス入力に正弦波を加えたときは、プロセス出力は当然正弦波となることが予想されるので、入力振巾を一定に保ち周波数を変えて、出力と入力の振巾比と位相差を求める方法で、過渡応答法が1回で済むのに対し、相当の労力と時間を要するが正確である。そこでこの方法も実施した。

この試験に使用した周波数応答試験器は次の通りである.

製造者 横河電機製作所

方式 空気圧式,フラッパーノズル形

波形 正弦波

圧力振巾 0.55~0.055 kg/cm² 連続

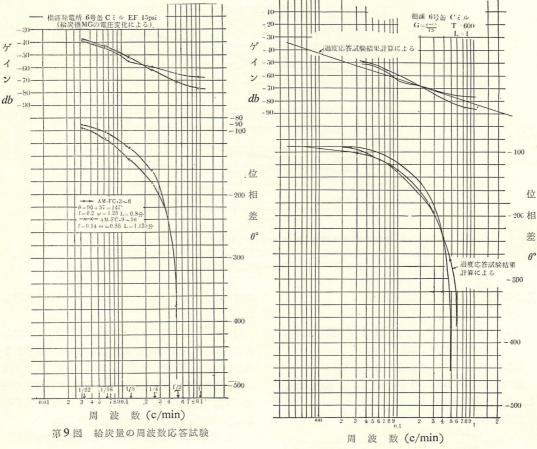
中心圧力 0.5~1.8 kg/cm²

周波数 1/32, 1/16, 1/8, 1/4, 1/2, 1, 2, 4, 8, 16, 32, 64, 128, 256 c/min

7-1. 給炭量のミルレベルに及ぼす影響

試験器が空気圧式であるから給炭機ノッチ変化は出来ないが、幸に電機子電圧を変化させて回転数を変えることが出来たから、ノッチは一定に保持し空気圧で 正弦波入力を与えた.

試験は排炭機ダンパー開度 $15\,\mathrm{psi}$ のとき $1/2\sim1/32\,\mathrm{c/min}$ で $2\,\mathrm{回}$ (AM-FC. $3\sim8$ と AM-FC. $9\sim16$ 試験) 実施し,ボード線図にしたものが第 $9\,\mathrm{図}$ である。第 $9\,\mathrm{図}$ は



 $G = \frac{e^{-Ls}}{Ts}$

という形のものであることが一目瞭然であるから, (2) 式

$$G_1 = \frac{e^{-s}}{100s}$$

を用い計算によつて求めたグラフを第9図の実験で求めたグラフの上に重ねたものが第10図である.

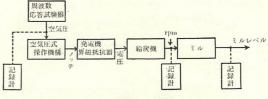
第10 図では周波数応答 で求めたものと、過渡応答 で求めたものとは全く同様であることが判明したので、以後給炭量の伝達関数には(2) 又は(4) 式を使用することとする.

第11図は周波数応答試験のブロック線図である.

7-2. 排炭機外乱のミルレベルに及ぼす影響

給炭量の場合と全く同様に排炭機ダンパー開度に正弦波入力を加え、ミルレベルの周波数応答を求めたものが第12図のボード線図である.

第10図 過渡応答試験と周波数応答との比較



第11図 周波数応答試験ブロックダイヤグラム

このボード線図から判断すれば伝達関数は次式で表 わされる.

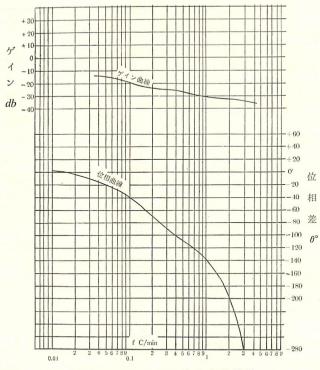
$$G_E = Ke^{-Ls}$$
(5)

K の値はゲイン曲線で $-25\,\mathrm{db}$ に近いものであるから

$$K = -25 \text{ db} = 0.056$$

L は −57° のときの f=0.15 c/min であるから

$$L = \frac{1}{\omega} = \frac{1}{2\pi (0.15)} = \frac{1}{0.943} = 1 \text{ }$$



第12図 排炭機の周波数応答試験

故に (5) 式は

 $G_E=0.056 e^{-s}$ [M/psi]....(5)

8. ボード線図による調節計の調査

第9図及び第12図のボード線図を利用して計算 し、給炭量制御系の比例帯、リセット率、レート時間 を求めると次のようになる (計算は省略する).

レート時間

1分

リセット率

0.4 rep/min

(積分時間) (2.5分)

比例带

上限 16%

下限 28%

同様にして排炭機外乱による比例帯, リセット率, レート時間を求めると次のようになる.

レート時間

0.15 分

リセット率

2.64 rep/min

(積分時間)

(0.38分)

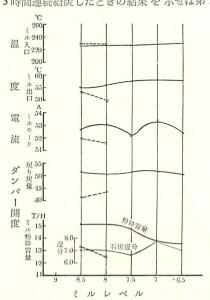
比例带

上限 10%

下限 18%

9. 容量試験

ミルの粉砕容量を知る目的で,排炭機入口ダンパー 開度を 15 psi と 20 psi とに保持した時, ミルレベル 制御を自動運転として種々のミルレベルに1定に保ち つつ3時間連続給炭したときの結果を示せば第13図



ミル出口ドラフト 155 mmAg (実線: EF 20 psi) ミル入口ドラフト —9 mmAg (点線: EF 15 psi) 第13図 ミル容量試験 (3時間運転平均値)

である.

粉砕量は給炭量で代表させることにしたから、石炭計量機を30分毎に読み1時間の平均値をとつた. 同時にミル入口温度、ミル出口温度、ミルモーター電流、戻り炭量(ダンパー開度を指数として表わした)を記録計で連続記録し、平均値を求めて表わしたものである. 又試験当時の石炭の湿分を記入してある.

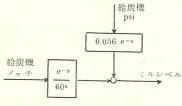
この結果から次のことがいえる.

- (イ)同一ミルレベルでは排炭機によりミルドラフトを強くすればする程,生成微粉炭量は増加する.
- (ロ) ミルドラフトが1定であればミルレベルを高くする程, 生成微粉炭量は増加する. この試験はミルオーバーの危険があるため M=9 以下で試験を行つたものであるから飽和点では確めてはない.
- (ハ) 排炭機ダンパー開度 $20\,\mathrm{psi}$ でミルレベル $7\,\mathrm{o}$ 場合,急激に生成微粉炭量が少くなつているのは,たまたま湿分 $8\,\%$ の原炭が供給されたためで,湿分 $7\,\%$ 程度 の 原炭であればミルレベルは $7.5\sim6.5\,$ と思われる。
- (ニ) ミルモーター電流がミルレベル 7.5 で最小となつている. この現象 はモデルミル試験でも 現われる. ミルボールの量に対するミルレベルが或値となれば,運動が特に円滑となる点があるようである.

す: す び

相浦発電所 6 号缶 C ミルを自動制御理論的解析を行ない容量試験を実施した結果を考察すれば次の結論が得られる.

(1) ミルレベル給炭量に関する伝達関数はむだ時間 を含む積分動作であり、排炭機の外乱に対してはむだ 時間を含む比例動作で第14図のブロック線図が得ら



第14図 ミルレベルのブロック線図

れる.

(2) 限界感度法でセットした値とボード線図で求めた値を比較すれば次のようになる.

給炭量変化と排炭機外乱は同時に起つている. この 現象は更に究明する必要がある. 上表で比例帯は大体

	項		目		比例带	リセット 率 rep/min	レート 時 間 min
限	界	感	度	法	15	0.3	0.1
給	炭	量((計算	値)	上限 16 下限 28	0.4	1
排员	是機 夕	卜乱 ((計算	值)	上限 10 下限 18	2.64	0.15

良いがリセット率とレート時間は少いようである.

- (3) 排炭機ダンパー開度を大きくしてミルドラフトを強くする程, 飽和ミルレベルは下り, 戻り炭量の変位点がなくなるから 線形に 近くなり 制御性はよくなる.
- (4) 現在の調節計では原炭の湿分7%以下であれば 満足な制御結果が得られる.
- (5) ドラフトを強くして目標値を高くセットし飽和 ミルレベル付近で使用した方がミル容量は増大するの で、ミルオーバーしない程度に高くして運転すべきで ある.

以上筆を置くに当り、現場実験の実施に御協力下された九州電力株式会社の各位に深甚の謝意を表するとともに、実験に加勢された宮本正利、川原浩一郎、川床秀雄の3君の労に感謝する次第である。

文 献

- 1) 中富・岩水:火力発電所に於けるチューブミルの 自動制御方式の1例について. 鹿児島大学工学部 紀要,第9号,昭和35年8月30日.
- 2) 中富・岩水・安田・宮本・川原:音響式炭面計に よるチューブミルの自動制御法(I) 一港第2発電 所のミルレベル自動制御実施例一九州電力・研究 期報第13号,昭和35年5月.
- 3) 中富・岩水: チューブミルのミルレベル制御について. 電力, 第43巻, 第11号.
- 4) 中富・岩水・安田・宮本・川原:電気音響的方法 によるチューブミルの粉砕特性の研究(その1) ードラム速度とミルボールの数量について一九電 ・研究期報第14巻,昭和34年下期.
- 5) 中富・岩水・安田・宮本・川原:電気音響的方法 によるチューブミルの粉砕特性の研究(その2) 一音響式炭面計のミルレベル指示と微粉の粒度と の関係について一九電・研究期報,昭和35年上 期.
- 6) 中富・岩水・安田・宮本・川原:電気音響的方法 によるチューブミルの粉砕特性の研究(その3) ーミルライナーの粉砕特に与える影響―九電・研 究期報,昭和35年下期.